

{jfallternative}88|content|There are no translations available.{/jfallternative}

Dans le cadre de la [pédagogie par projets](#) appliquée au niveau du département génie électrique de Polytech'Clermont-Ferrand, plusieurs projets en relation avec la robotique mobile (perception et commande) ont été proposés et réalisés par nos étudiants. Ces projets sont accessibles via les liens suivants :

- [Commande d'un WifiBot et de sa remorque](#) (2011-2012),
- [Suivi de lignes courbes sur le sol en utilisant les wifibot](#) (2009-2010),
- [Simulation sous Raydium de WifiBots et liaison virtuelle](#) (2009-2010),
- [Liaison virtuelle de robots mobiles par vision](#) (2008-2009),
- [Liaison virtuelle de robots mobiles par vision et Navigation de robots par fusion d'informations capteurs](#) (2007-2008).

[beylikduzu escort](#) [halkali escort](#) [sirinevler escort](#) [avrupa yakasi escort](#) [sisli escort](#) [atasehir escort](#) [rol](#)
[ex replica](#)