

{jfallback}86|content|There are no translations available.{/jfallback}

Dans le cadre de la [pédagogie par projets](#) appliquée au niveau du département génie électrique de Polytech'Clermont-Ferrand, plusieurs projets en relation avec la robotique mobile (perception et commande) ont été proposés et réalisés par nos étudiants. Ces projets sont accessibles via les liens suivants :

- [Commande d'un WifiBot et de sa remorque](#) (2011-2012),
- [Suivi de lignes courbes sur le sol en utilisant les wifibot](#) (2009-2010),
- [Simulation sous Raydium de WifiBots et liaison virtuelle](#) (2009-2010),
- [Liaison virtuelle de robots mobiles par vision](#) (2008-2009),
- [Liaison virtuelle de robots mobiles par vision et Navigation de robots par fusion d'informations capteurs](#) (2007-2008).

[taksim escort](#) [istanbul escort](#)